

Soit K corps et E un K -espace vectoriel de dimension $n \in \mathbb{N}$, E' un autre K -espace vectoriel.

I) Dimension d'un espace vectoriel

1) Notion de dimension et complémentation de base

Définition 1: Une famille de vecteurs $\{v_1; \dots; v_p\} \subseteq E$ est génératrice si $E = \text{Vect}(v_1; \dots; v_p)$. E est dit de dimension finie si il existe une famille génératrice finie. Une famille de vecteurs $\{v_1; \dots; v_p\}$ est libre si $\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_p v_p = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0$. On appelle base une famille à la fois libre et génératrice.

Proposition 2: Soit $B = (v_i)_{i=1}^n$ base de E .

Alors: l'application $\varphi_B: E \rightarrow K^n$ définie par $x = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n \mapsto (x_1; \dots; x_n)$ est bijective.

Exemples 3: (1) La base $(e_k = (0; \dots; 0; 1; 0; \dots; 0))_{k=1}^n$ de E est appelée base canonique de K^n en position k -ième position.
(2) La base canonique de $K[x]$ est: $(x^k)_{k=0}^n$.

Théorème 4: Soit G famille génératrice de E , et $L \subseteq G$ une famille libre.

Alors: Il existe une base B de E telle que $L \subseteq B \subseteq G$.

Corollaire 5: De toute famille génératrice on peut extraire une base.

Théorème 6: (de la base incomplète) Toute famille libre peut être complétée de manière à former une base.

Lemma 7: Soit E engendré par n éléments. Alors: toute famille contenant plus de n éléments est libre.

Théorème 8: Toutes les bases ont même nombre d'éléments.

Corollaire 9: (1) Toute famille ayant plus de n éléments est libre.

(2) Toute famille ayant moins de n éléments n'est pas génératrice.

2) Dualité en dimension finie

Définition 10: On appelle forme linéaire sur E toute application

linéaire $f: E \rightarrow K$. On note l'ensemble $\mathcal{L}_{K/E} = E^*$ l'espace dual de E ,

Proposition 11: Soit $f \in E^* \setminus \{0\}$.

Alors: $\dim(\ker(f)) = n - 1$ i.e. $\ker(f)$ est un hyperplan de E .

Proposition 12: $\dim(E) = \dim(E^*)$

Théorème 13: Soit $(e_i)_{i=1}^n$ base de E .

Alors $(e_i^*(e_j)) := \delta_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i=j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \quad i, j = 1, \dots, n$ est une base de E^* .

On appelle cette base, base dual de $(e_i)_{i=1}^n$.

Exemple 14: Soit $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$; $e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. La base dual de $(e_1; e_2; e_3)$ est: $(f_1(x) = x_1 - x_2 + x_3; f_2(x) = x_2 - x_3; f_3(x) = -x_1 + 2x_2 - x_3)$.

Définition 15: Le bidual de E est: $E^{**} = (E^*)^* = \mathcal{L}_{K/E^*}$

Proposition 16: E^{**} est canoniquement isomorphe à E^* .

3) Application de la notion de dimension à la réduction

Définition 17: Soit E un K -espace vectoriel muni d'une produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Un endomorphisme de E est dit normal si $\varphi^* = \varphi^{-1}$.

Exemple 18: $S(E)$; $A(E)$; $O(E)$ sont des ensembles d'endomorphismes normaux.

Lemma 19: Soit $\varphi \in S(E)$ normal et F sous-espace stable par φ .

Alors: φ^+ est stable par φ .

Lemma 20: Soit $\varphi \in S(E)$.

Alors: Il existe un sous-espace vectoriel P de E de dimension 1 ou 2 stable par φ .

Lemma 21: Soit $\varphi \in S(E)$ endomorphisme normal.

Alors: Il existe des sous-espaces vectoriels de E : $P_1; \dots; P_r$ de dimensions 1 ou 2, deux à deux orthogonaux, stables par φ tels que $E = \bigoplus_{j=1}^r P_j$.

Théorème 22: Soit $\varphi \in S(E)$ endomorphisme normal.

Alors: Il existe une base B de E telle que $\varphi(B) = (D_B P_B, R_B)$ avec D_B diagonale, $R_B = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & \ddots & \\ & & a_{nn} \end{pmatrix}$ et $a_{ii} \neq 0$ tels que $p + 2r = n$.

III) Rang d'applications

1) Point de vue endomorphisme

Proposition 23: Soit $f: E \rightarrow E'$ l'application linéaire et F espace vectoriel de E .

Alors: $f(F)$ est un sous-espace vectoriel de E' . En particulier $f(E)$ est l'image de f , noté $\text{Im}(f)$ et sa dimension est appelé rang de f : $\text{rg}(f) := \dim(\text{Im}(f))$.

Exemple 24: Soit $E = E_1 \oplus E_2$ et P_{E_1} le projecteur sur E_1 parallèlement à E_2 . $\text{Im}(P_{E_1}) = E_1$ et $\ker(P_{E_1}) = E_2$

Théorème 25: Deux espaces vectoriels de dimension finie sont isomorphes \Leftrightarrow ils ont même dimension.

Théorème 26: (du rang). Soit $f: E \rightarrow E'$ l'application linéaire.

Alors: $\dim(E) = \text{rg}(f) + \dim(\ker(f))$

Corollaire 27: Soit $f \in \mathcal{L}(E; E')$ avec $\dim(E) = \dim(E')$.

Alors: f est injective $\Leftrightarrow f$ est surjective $\Leftrightarrow f$ est bijective

Contre-exemple 28: Ceci est faux en dimension infinie.

Soit $D: \mathbb{R}^{[x]} \rightarrow \mathbb{R}^{[x]}$. D est surjective, non injective.

2) Point de vue matriciel

Définition 29: Le rang de $A = (c_{ij}) \in \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{K})$ est la dimension de l'espace engendré par les vecteurs $(c_{i1}; \dots; c_{in})$, ou le note:

$$\text{rg}(A) := \dim(\text{Vect}(c_{i1}; \dots; c_{in}))$$

Proposition 30: Soit $f \in \mathcal{L}(E; E')$ et $A = \text{Mat}_B(f)$

$$\text{Alors: } \text{rg}(f) = \text{rg}(A)$$

Définition 31: Une matrice extraite de $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{K})$ est $A_{I,J} = (a_{ij})$ avec $I = \{1 \leq i \leq -\leq m\}$ et $J = \{1 \leq j \leq -\leq n\}$

Un déterminant extrait de A est le déterminant d'une matrice corrigée extraite.

Théorème 32: Le rang d'une matrice $A \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{K})$ est l'ordre du plus grand déterminant extrait de A qui est non-nul.

Remarque 33: En pratique, on utilise l'algorithme de Gauss pour déterminer le rang d'une matrice.

3) Point de vue bilinéaire et quadratique

Soit par la suite $\varphi \in \mathcal{L}_2(E)$ forme bilinéaire sur E et $\varphi \in Q(E)$ forme quadratique sur E et on suppose $\text{car}(\mathbb{K}) \neq 2$.

Définition 34: Soit $B = (e_i^j)_{i,j=1}^n$ base de E . La matrice de φ dans la base B est: $\text{Mat}_B(\varphi) = (\varphi(e_i; e_j))_{1 \leq i, j \leq n}$.

Proposition 35: Le rang de $\text{Mat}_B(\varphi)$ ne dépend pas de B .

Définition 36: Le rang de φ est le rang de $\text{Mat}_B(\varphi)$ dans n'importe quelle base B .

On dit que φ est non-dégénérée $\Leftrightarrow \text{rg}(\varphi) = \dim(E)$.

Proposition 37: φ est non-dégénérée \Leftrightarrow pour toute base B de E , $\text{Mat}_B(\varphi) \neq 0$

Définition 38: Le noyau de φ est $\ker(\varphi) = \{x \in E \mid \forall y \in E, \varphi(x; y) = 0\}$

Proposition 39: $\dim(E) = \text{rg}(\varphi) + \dim(\ker(\varphi))$

Définition 40: Le noyau, rang et matrice de φ sont ceux de φ^* sa forme polaire associée.

Remarque 40: Le noyau de φ n'est pas égal à $C_\varphi = \{x \in E \mid \varphi(x, x) = 0\}$. Il s'agit du cône isotrope et vérifie $\ker(\varphi) \subseteq C_\varphi$.

Exemple 41: Soit $\varphi(x) = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2$. On a alors:

$$\text{rg}(\varphi) = 3 \text{ et } C_\varphi = \{(x_1; x_2; x_3) \mid x_3 = \pm \sqrt{x_1^2 + x_2^2}\}$$

III] Notion de division pour les extensions de corps

1) Extension finies de corps

Définition 42: Une extension du corps \mathbb{K} est la donnée de $(L; \sigma)$ avec L un corps et $\sigma: \mathbb{K} \rightarrow L$ morphisme de corps.

On note \mathbb{L}/\mathbb{K} .

Théorème 43: (1) Le morphisme $\sigma: \mathbb{K} \rightarrow L$ est injectif, on peut alors identifier \mathbb{K} à un sous-corps de L .
 (2) Le corps L peut être vu d'une structure de \mathbb{K} -algèbre. Sa dimension étant appelé degré de l'extension noté: $[L:\mathbb{K}]$ au tout que \mathbb{K} -espace vectoriel.

Définition 44: Pour $w \in L$, on note $\mathbb{K}[w] = \{P(w) \mid P \in \mathbb{K}[x]\}$ et $\mathbb{K}(w)$ le plus petit sous-corps de L contenant \mathbb{K} et w . On dit que w est algébrique sur \mathbb{K} s'il existe $P \in \mathbb{K}[x] \setminus \{0\}$ tel que $P(w) = 0$.

On dit que L est un corps de rupture de $P \in \mathbb{K}[x] \setminus \{0\}$ s'il existe $w \in L$ racine de P tel que $L = \mathbb{K}[w]$.

Théorème 45: Soit $P \in \mathbb{K}[x]$ irréductible de degré $n \geq 1$. Alors: $\mathbb{K}[x]/\langle P \rangle$ est un corps de rupture de P et P est le polynôme minimal de $w = \bar{x}$ sur \mathbb{K} .

Corollaire 46: Pour tout $Q \in \mathbb{K}[x]$ de degré $n \geq 1$, il existe un corps de rupture L de Q tel que $[L:\mathbb{K}] \leq n$

2) Factorisation de polynômes sur un corps fini

Proposition 47: L'application $S: \mathbb{F}_q[x] \rightarrow \mathbb{F}_q[x]$ est un \mathbb{F}_q -endomorphisme de l'espace vectoriel $\mathbb{F}_q[x]$.

Lemme 48: Soit \mathbb{L}/\mathbb{F}_q et $x \in L$.

Alors: $x^q = x \iff x \in \mathbb{F}_q$

Théorème 48: (des restes chinois) Soit $(P_1, \dots, P_r) \in \mathbb{F}_q[x]$

polynômes premiers entre eux et $P = \prod P_i$

Alors: l'application $\mathbb{F}_q[x]/\langle P \rangle \rightarrow \mathbb{F}_q[x]/\langle P_1 \rangle \times \dots \times \mathbb{F}_q[x]/\langle P_r \rangle$

$Q \bmod(P) \mapsto (Q \bmod(P_1), \dots, Q \bmod(P_r))$

est un isomorphisme de \mathbb{F}_q -algèbres

Théorème 50: Soit $q = p^r$ avec p premier, $P \in \mathbb{F}_q[x]$ sans facteurs carrees et $P = \prod P_i$ la décomposition de P en produit d'irréductibles sur $\mathbb{F}_q[x]$.

Alors: (1) Si $r=1$, alors P est irréductible
 (2) Sinon, il existe $a \in \mathbb{F}_q$ et $V \in \mathbb{F}_q[x]$ tel que $\text{PGCD}(P; V-a)$ est facteur non-trivial de P .

Références:

[Gri] Algèbre Linéaire

-Grifone

[Zom] Mathématiques pour l'agrégation Algèbre et Géométrie

-Rombaldi

[Isen] L'oral à l'agrégation de mathématiques

-Isenmann